

## A2 Y B2 TEORIA

### VECTORES, RECTAS Y PLANOS EN EL ESPACIO:

#### RECTA

$$A(1,2,3) \text{ y } B(0,1,-1)$$

Crea el vector con los puntos:

$$\overrightarrow{AB} = B - A = (0,1,-1) - (1,2,3) = (-1,-1,-4)$$

$$\overrightarrow{BA} = A - B = (1,2,3) - (0,1,-1) = (1,1,4)$$

Ecuaciones de la recta:

$$Vectorial \rightarrow (x, y, z) = (1,2,3) + t(1,1,4)$$

$$Parametrica \rightarrow \begin{cases} x = 1 + 1t \\ y = 2 + 1t \\ z = 3 + 4t \end{cases}$$

Para saber el vector director de la recta:  

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 4 & -1 \end{vmatrix} = 1\vec{i} + 1\vec{j} + 4\vec{k}$$

Para saber un punto le damos un valor

$$Continua \rightarrow \frac{x-1}{1} = \frac{y-2}{1} = \frac{z-3}{4}$$

$$Intersección de dos planos \rightarrow \begin{cases} x - y + 1 = 0 \\ 4y - z - 5 = 0 \end{cases}$$



Para que dos rectas sean paralelas deben tener el mismo vector director o proporcional.

Algo importante para tener en cuenta:

Para encontrar el vector director de una recta representada de la siguiente manera:

$$r \equiv \frac{x-2}{1} = \frac{y+2}{0} = z \rightarrow \overrightarrow{d_r} = (1,0,1)$$

Cuando tenemos la siguiente expresión, hallar el vector es:

$$\frac{mx}{1} = \frac{y+1}{1} = \frac{z+2}{1} \rightarrow \text{el vector puede ser } \vec{d_r} = \left(\frac{1}{m}, 1, 1\right) \text{ o } \vec{d_r} = (1, m, m)$$

$$\frac{x}{1} = \frac{mx}{1}$$

## POSICIÓN RELATIVA DE DOS RECTAS EN EL ESPACIO

### Sus vectores directores son proporcionales

En este caso las rectas son paralelas o coincidentes (la misma recta). Es decir, se cumple:

$$\frac{d_1}{v_1} = \frac{d_2}{v_2} = \frac{d_3}{v_3}$$

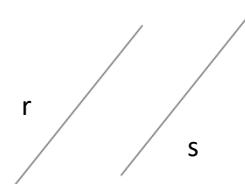
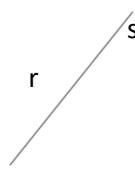
Para diferenciar entre paralelas o coincidentes tenemos que coger el punto de la recta  $r$  y sustituirlo en la recta  $s$ .

Coincidentes:

El punto de la recta  $r$  cumple las ecuaciones de la recta  $s$ .

Paralelas:

El punto de la recta  $r$  NO cumple las ecuaciones de la recta  $s$ .



### Sus vectores directores NO son proporcionales

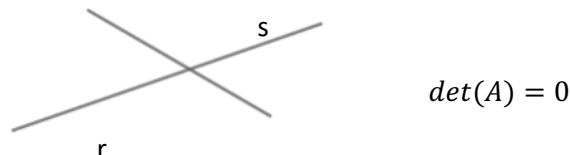
En este caso, los vectores al no ser proporcionales, las rectas se cruzan o se cortan.

Para diferenciar ambas opciones necesitamos los vectores directores de cada una de las rectas y crear un nuevo vector con los puntos de cada recta.

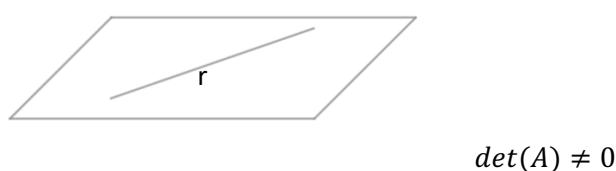
Entonces;

$$\begin{vmatrix} d_1 & d_2 & d_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \end{vmatrix}$$

Si el determinante anterior es igual a cero: las rectas se cortan en un punto. Para hallar dicho punto de corte tenemos que igualar ambas rectas teniendo en cuenta que las rectas deben de estar en paramétricas.



Si el determinante anterior es distinto de cero entonces ambas rectas se cruzan en el espacio.

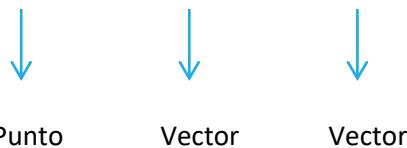


## PLANO

Necesitamos por lo menos tres puntos, con esos tres puntos calculamos dos vectores y escribimos las ecuaciones: A, B y C puedo calcular:  $\vec{AB}$  y  $\vec{AC}$

### Ecuación vectorial

$$(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + \lambda(d_1, d_2, d_3) + \mu(v_1, v_2, v_3)$$



### Ecuación paramétrica

$$\begin{cases} x = x_0 + \lambda d_1 + \mu v_1 \\ y = y_0 + \lambda d_2 + \mu v_2 \\ z = z_0 + \lambda d_3 + \mu v_3 \end{cases}$$

### Ecuación general o implícita

Para preparar esta ecuación del plano tenemos dos procedimientos dependiendo de la información:

#### Primer procedimiento

Cuando tenemos dos vectores y un punto que pertenecen al plano:

$$\begin{vmatrix} d_1 & d_2 & d_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \end{vmatrix} = 0$$

resolviendo este determinante obtendremos la ecuación general del plano:

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

### Segundo procedimiento

Cuando nos proporcionan el vector normal del plano y un punto:

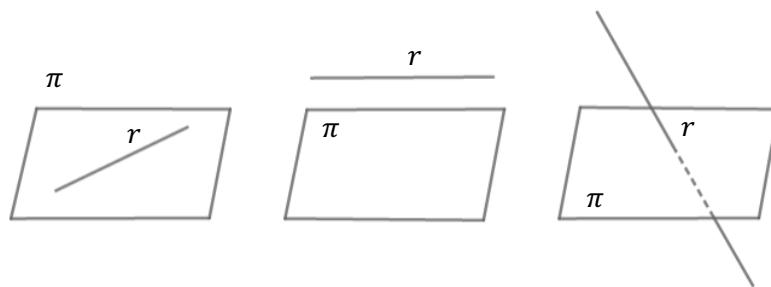
$$\vec{n} = (A, B, C)$$

$$P(x_0, y_0, z_0)$$

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

### POSICIÓN RELATIVA DE UNA RECTA Y UN PLANO



Obtenemos el vector director de la recta  $\vec{d}_r$  y el vector normal del plano  $\vec{n}$ :

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{d}_r \cdot \vec{n} = 0 \rightarrow \text{Punto de } r \text{ no pertenece al plano} \rightarrow \text{Paralelas} \\ \vec{d}_r \cdot \vec{n} = 0 \rightarrow \text{Punto de } r \text{ pertenece al plano} \rightarrow \text{Coincidentes} \\ \vec{d}_r \cdot \vec{n} \neq 0 \rightarrow \text{La recta y plano se cortan} \end{array} \right.$$

## ■ POSICIÓN RELATIVA DE DOS PLANOS

Dos planos pueden ser coincidentes, paralelos o secantes.



$$\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} = \frac{D}{D'}$$

$$\pi' \quad \frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} \neq \frac{D}{D'}$$

$$\frac{A}{A'} \neq \frac{B}{B'} \neq \frac{C}{C'}$$

$$\pi = Ax + By + Cz + D = 0$$

$$\pi' = A'x + B'y + C'z + D' = 0$$

## POSICIÓN RELATIVA DE TRES PLANOS

Dados los planos

$$\pi = Ax + By + Cz + D = 0$$

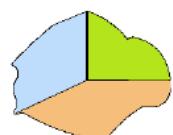
$$\pi' = A'x + B'y + C'z + D' = 0$$

$$\pi'' = A''x + B''y + C''z + D'' = 0$$

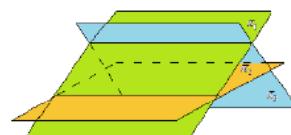
Podemos conocer su posición relativa estudiando el rango de la matriz de coeficientes y de la matriz ampliada:

$$M = \begin{pmatrix} A & B & C \\ A' & B' & C' \\ A'' & B'' & C'' \end{pmatrix} M^* = \begin{pmatrix} A & B & C & D \\ A' & B' & C' & D' \\ A'' & B'' & C'' & D'' \end{pmatrix}$$

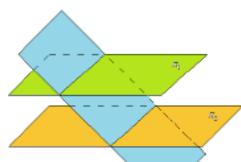
Rango ( $M$ )	Rango ( $M^*$ )	Posición
3	3	Planos secantes en un punto
2	3	Planos secantes dos a dos
		Dos planos paralelos y el tercero secante
2	2	Planos secantes y distintos
		Dos planos coincidentes y uno secante
1	2	Planos paralelos y distintos dos a dos
		Planos paralelos y dos coincidentes
1	1	Planos coincidentes



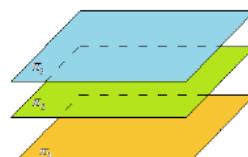
Tres planos secantes en un punto



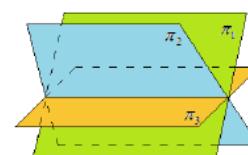
Tres planos secantes dos a dos según 3 rectas



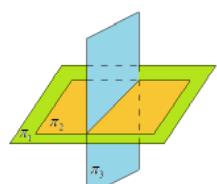
Dos planos paralelos y el tercero los corta según dos rectas



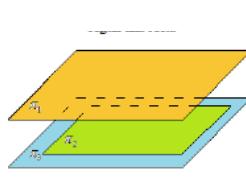
Los tres planos son paralelos



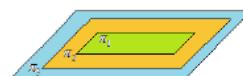
Tres planos distintos, secantes en una recta



Dos planos coincidentes y el tercero los corta según una recta



Dos planos coinciden y el otro es paralelo

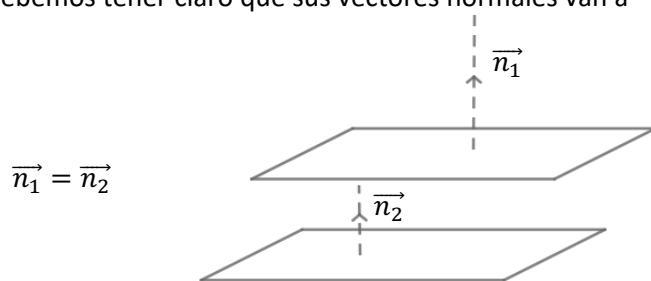


Los tres planos son coincidentes

Con el dominio de estos procedimientos seremos capaces de resolver cualquier problema.

### Dos planos paralelos:

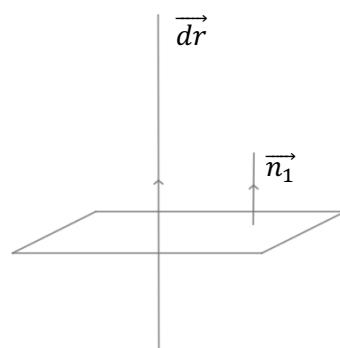
Si tenemos dos planos que son paralelos debemos tener claro que sus vectores normales van a ser iguales o proporcionales:



### Recta y plano perpendiculares:

Cuando tenemos una recta y un plano perpendiculares estamos trabajando con una situación en la que el vector normal del plano es igual al vector director de la recta:

$$\vec{n}_1 = \vec{dr} = (A, B, C)$$

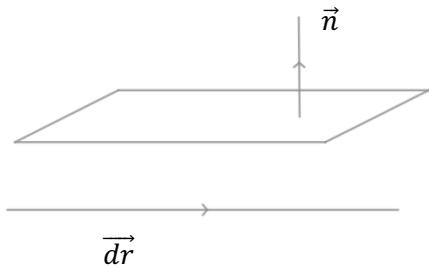


Con ese vector y un punto ya podríamos crear la ecuación del plano o de la recta, dependiendo de la información que nos den y de lo que nos pidan.

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

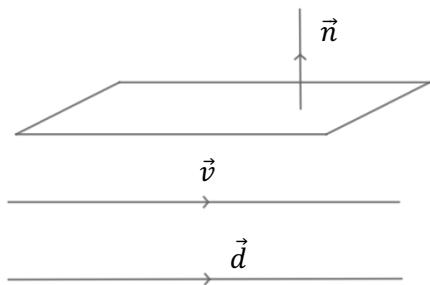
$$Ax + By + Cz + D = 0$$

## RECTA Y PLANO PARALELOS



Cuando tienes esta posición de la recta y el plano, tienes que asumir que  $\vec{d}_r \cdot \vec{n} = 0$ , ya que sus vectores forman un ángulo de noventa grados. Esta información suele ser de interés para resolver ejercicios.

## Plano paralelo a dos rectas:

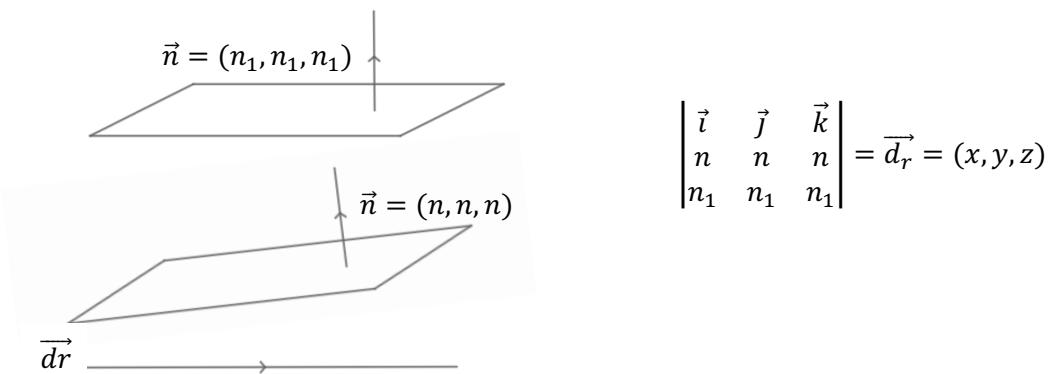


Cuando nos dicen que un plano es paralelo a dos rectas, el vector  $\vec{n}$  del plano es perpendicular a los dos vectores directores de las rectas, entonces:

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ d_1 & d_2 & d_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \vec{n} = (A, B, C)$$

## Recta paralela a dos planos:

Cuando nos dicen que una recta es paralela a dos planos, el vector  $\vec{d}$  de la recta es perpendicular a los dos vectores normales de los planos, entonces:

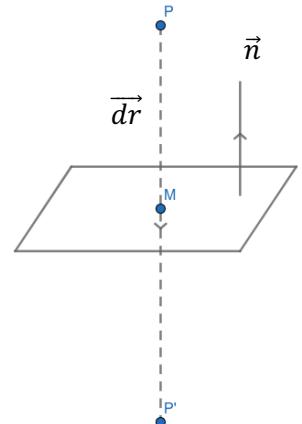


Punto simétrico respecto de un plano:  $P$  y  $\pi$

Creamos la representación de la derecha, teniendo en cuenta lo siguiente:

$$\vec{n} = \overrightarrow{d_r} \rightarrow$$

*el vector normal del plano y vector director de la recta son iguales*



Observa que la recta (en discontinua) la vas a crear utilizando el vector normal del plano y el punto  $P$

Cuando creas la recta con  $P$  y  $\overrightarrow{d_r} = \vec{n}$ , tienes que calcular el punto medio  $M$ . Para eso tienes que introducir en el plano las ecuaciones de la recta:

$$\pi \equiv Ax + By + Cz + D = 0 \quad r: \begin{cases} x = \dots \\ y = \dots \\ z = \dots \end{cases}$$

$$A(\dots) + B(\dots) + C(\dots) + D = 0$$

*de esta forma calculas el valor de un parametro que sustituiremos en la ecuación de la recta. y obtener las coordenadas  $(x, y, z)$  del punto  $M$*

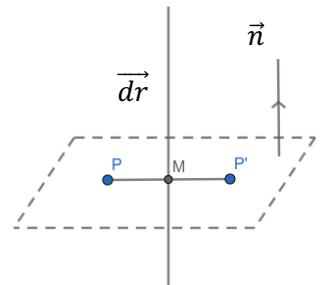
Para finalmente halla punto simétrico:  $P' = 2M - P$

Punto simétrico respecto de una recta:  $P$  y  $r$

Creamos la representación de la derecha, sabiendo que:

$$\vec{n} = \overrightarrow{dr} \rightarrow$$

*el vector normal del plano y vector director de la recta son iguales.*



Observa que el plano (en discontinuo) lo vas a crear utilizando el vector director de la recta y el punto  $P$  que esta dentro del plano.

Cuando creas el plano con  $P$  y  $\overrightarrow{dr} = \vec{n}$ , tienes que calcular el punto medio  $M$ . Para eso tienes que introducir en el plano las ecuaciones de la recta:

$$\pi \equiv Ax + By + Cz + D = 0 \quad r: \begin{cases} x = \dots \\ y = \dots \\ z = \dots \end{cases}$$

$$A(\dots) + B(\dots) + C(\dots) + D = 0$$

*de esta forma calculas el valor de un parametro que sustituiremos en la ecuación de la recta. y obtener las coordenadas  $(x, y, z)$  del punto  $M$*

Para finalmente halla punto simétrico:  $P' = 2M - P$

Entendiendo este procedimiento podrás ser capaz de determinar la distancia entre un punto y una recta o un punto y un plano de forma mucho mas sencilla que aplicando las formulas. El calculo se reduce al calculo de la distancia entre dos puntos.

**La distancia entre dos puntos:**

$$d(A, B) = |\vec{AB}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

**La distancia entre un plano y un punto:**

$$d(\pi, P) = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

**La distancia entre dos planos paralelos:**

$$d(\pi, \pi_1) = \left| \frac{D - D'}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} \right|$$

## ÁNGULO ENTRE ELEMENTOS

- Entre dos rectas:

$$\cos \alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

- Entre dos planos:

$$\cos \alpha = \frac{\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|}$$

- Entre recta y plano:

$$\cos (90 - \alpha) = \frac{\vec{d}_r \cdot \vec{n}_1}{|\vec{d}_r| \cdot |\vec{n}_1|}$$